

الموجات الميكانيكية

الموجة الميكانيكية: عبارة عن انتشار تشويهي في وسط مادي مرين دون انتقال للمادة المكونة لوسط الانتشار

وتنتشر بسرعة: $v = \frac{d}{\Delta t}$: m/s

أمثلة: انتشار موجة ميكانيكية طول حبل متوتر - أو على سطح الماء - أو انتشار موجة صوتية في الماء أو في الهواء .

- تكون الموجة **مستعرضة** إذا كان اتجاه التشويهي عموديا على اتجاه انتشارها .
- وتكون **طولية** إذا كان اتجاه التشويهي على استقامة واحدة مع اتجاه انتشارها .

الموجة الميكانيكية المتوالية: تتابع مستمر، لا ينقطع، لإشارات ميكانيكية، ناتج عن اضطراب مُصان ومستمر لمنبع الموجات.

العلاقة بين استطالة نقطة من وسط الانتشار واستطالة المنبع: $y_M(t) = y_S(t - \tau)$. مع $\tau = \frac{SM}{v}$ التأخر الزمني.

ملحوظة: سرعة انتشار موجة طول حبل متوتر تعطىها العلاقة التالية: $v = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$: توتر الحبل ب (N)

كتلة الحبل لوحدة الطول: $\mu = \frac{m}{\ell}$ (kg/m)

طول الموجة المتوالية = المسافة التي تقطعها الموجة خلال مدة زمنية تساوي دور حركة اهتزاز المنبع، وتعطىها العلاقة التالية:

λ : طول الموجة المتوالية. (m)

v : سرعة انتشار الموجة. (m/s)

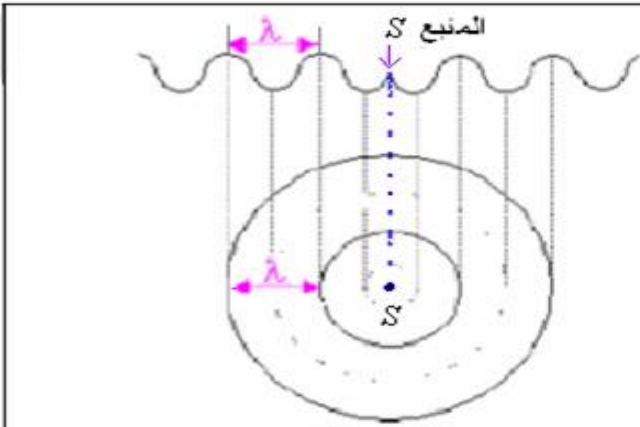
ν : تردد الموجة المتوالية = تردد المنبع S . (Hz)

T : الدور بالثانية (s): وهو مقلوب التردد ويطلق عليه اسم (الدورية الزمانية).

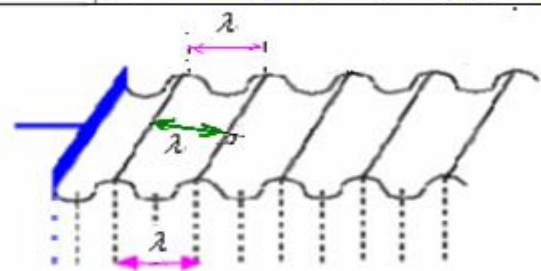
$$\lambda = vT = \frac{v}{\nu}$$

يمكن تحديد طول الموجة ميبانيا

من خلال مظهر وسط الانتشار في لحظة معينة.



حالة موجات متوالية دائرية على سطح الماء



حالة موجات متوالية مستقيمة على سطح الماء

الدراسة بالوماض: الوماض جهاز يرسل ومضات ضوئية بكيفية منتظمة ومنتظمة، تردده قابل للضبط. ليكن: ν و ν' تردد الموجة المتوالية.

- عند ضبط الوماض على: $\nu = \nu'$ نحصل على **التوقف الظاهري** للموجة المتوالية.
- عند ضبط الوماض على التردد ν' أكبر بقليل من ν نحصل على **حركة ظاهرية بطيئة في عكس** منحنى حركة الموجة المتوالية.
- عند ضبط الوماض على التردد ν' أصغر بقليل من ν نحصل على **حركة ظاهرية بطيئة في نفس** منحنى حركة الموجة المتوالية.

تمثيل مظهر وسط الانتشار في لحظة معينة:

لتمثيل المظهر في لحظة معينة نبحث عن المسافة التي قطعها مطلع الإشارة في تلك اللحظة ثم نمثل المظهر مع احترام شكل المطلع .

مقارنة حركة نقطتين من وسط الانتشار:

نقطتان من وسط الانتشار تهتزان **على توافق في الطور** إذا كانت المسافة d الفاصلة بينهما تساوي عددا صحيحا لطول الموجة: $d = k\lambda$

نقطتان من وسط الانتشار تهتزان **على تعاكس في الطور** إذا كانت d الفاصلة بينهما تساوي عددا فرديا لنصف طول الموجة: $d = (2k+1)\frac{\lambda}{2}$

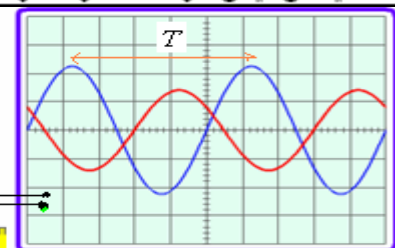
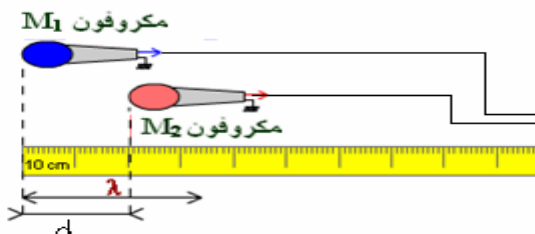
الموجات الصوتية: الموجات الصوتية موجات ميكانيكية طولية تنتشر في الأوساط المادية نتيجة انضغاط وتمدد مكونات وسط الانتشار.

ينتشر الصوت في الهواء والفرغ بسرعة $340m/s$. وتزداد سرعة انتشار الصوت بزيادة **كثافة** وسط الانتشار.

يمكن التجربة التالية من قياس سرعة انتشار الصوت في الهواء:



مكبر الصوت



المسح الأفقي $S_x = 0.2 ms/div$

λ : طول الموجة الصوتية التي يصددها مكبر الصوت ترددها قابل للضبط بواسطة المولد GBF .
نقط وسط الانتشار التي تكون فيها الدالتين على توافق في الطور تتحقق فيها العلاقة : $d = k \cdot \lambda$.

أصغر مسافة d بين الميكروفونين لكي يتحقق التوافق في الطور : $\lambda = d$.
بمعرفة قيمة الكسح الأفقي المستعمل نحدد قيمة الدورية الزمنية .

$T = S_x \cdot x$ ومنه تردد الموجة الصوتية : $\nu = \frac{1}{T}$. ونطبق العلاقة ب $\nu = \lambda \cdot \nu$ نحصل على سرعة انتشار الصوت في الوسط الذي أنجزت فيه التجربة .

الموجات فوق الصوتية = موجات صوتية ذات تردد $\nu > 20kHz$ بحيث يتعذر سماعها، ولها نفس سرعة انتشار الصوت في الفراغ $340m/s$ ،
فالموجات فوق الصوتية موجات ميكانيكية تستعمل عموماً في السونار البيولوجي الذي يعتمد على انعكاسها لقياس المسافات كأعماق البحار وغيرها
كما تستعمل من طرف بعض الحيوانات كالدلفين والخفاش .

ظاهرة الحيود :

ظاهرة الحيود ظاهرة تميز الموجات ونحصل عليها عندما تجتاز الموجة فتحة صغيرة عرضها a أصغر أو يسوي طول الموجة الواردة $a \leq \lambda$.



طول الموجة الواردة = طول الموجة المحيدة

ظاهرة التبدد : يكون الوسط مبدداً للموجات إذا كانت سرعة انتشارها في هذا الوسط تتعلق بتردد المنبع الذي تنبعث منه الموجات .
أمثلة : باستعمال حوض الموجات يتضح أن سرعة انتشار الموجة المنتشرة على سطح الماء تتعلق بتردد حركة المنبع \leftarrow **الماء وسط مبدد** .
بينما **الهواء ليس بمبدد** للموجات الصوتية لأن الصوت ينتشر في الهواء بنفس السرعة $340m/s$ مهما كان تردد الموجة الصوتية .

الموجات الضوئية

خصائص الموجات الضوئية : الضوء ليس موجة ميكانيكية لأنه يمكنه الانتشار في وسط غير مادي كالفراغ .
الضوء عبارة عن موجات كهرومغناطيسية مستعرضة ، مكون من مجال كهربائي ومجال مغناطيسي عموديان على اتجاه الانتشار ،
ويمكنه الانتشار في الأوساط المادية الشفافة وفي الفراغ . وسرعة انتشار الضوء في الفراغ : $c = 3 \times 10^8 m/s$ ،
الذي لا يتعلق بوسط الانتشار ν .
الضوء الأحادي اللون : يتميز كل إشعاع ضوئي أحادي اللون بتردده

سرعة انتشار الضوء في الوسط \leftarrow $\lambda = \nu \cdot T = \frac{\nu}{\nu}$
تردد الضوء الأحادي اللون \leftarrow طول موجة الضوء الأحادي اللون في وسط معين .

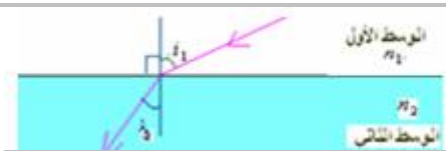
الضوء الأبيض : = **الضوء المرئي** هو مزيج من إشعاعات أحادية اللون .

ومجال الضوء المرئي $400nm \leq \lambda \leq 800nm$.
مجال الأشعة تحت الحمراء $\lambda > 800nm$.
مجال الأشعة فوق بنفسجية $\lambda < 400nm$.

سرعة انتشار الضوء الأحادي اللون في وسط معين تتعلق بمعامل انكسار هذا الوسط .

c : سرعة انتشار الضوء في الفراغ . λ_0 : سرعة انتشار الضوء في الفراغ .
 ν : سرعة انتشار الضوء في الوسط . λ : سرعة انتشار الضوء في الوسط .

معامل انكسار الوسط $\rightarrow n = \frac{c}{\nu} = \frac{\lambda_0}{\lambda}$



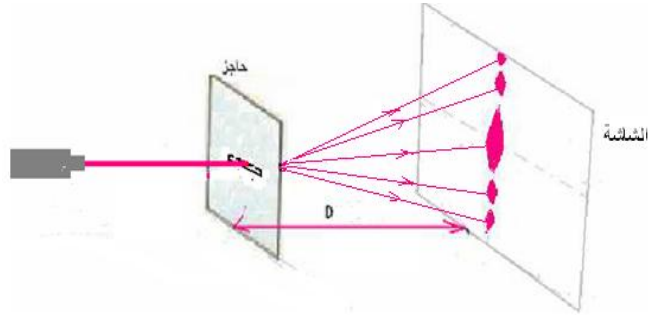
قانون ديكارت لانكسار الضوء : $n_1 \cdot \sin i_1 = n_2 \cdot \sin i_2$

n_1 : معامل انكسار الوسط الأول . i_1 : زاوية الورود .
 n_2 : معامل انكسار الوسط الثاني . i_2 : زاوية الانكسار .

حيود الموجات الضوئية :

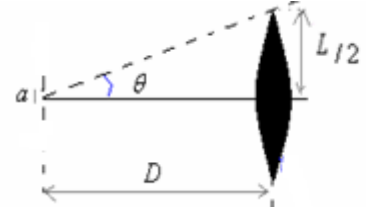
الإبراز التجريبي :

عندما يمر شعاع ضوئي أحادي اللون عبر فتحة صغيرة عرضها أصغر أو مساو لطول الموجة الضوئية نحصل على ظاهرة الحيود، فنشاهد على الشاشة بقعا مضيئة تتوسطها بقع مظلمة في اتجاه متعامد مع اتجاه الشق. وتقل شدة إضاءة البقع كلما ابتعدنا من المركز بحيث يتصرف الشق كمنبع ضوئي وهمي .



اتجاه البقع متعامد مع اتجاه الشق .

الفرق الزاوي θ = الزاوية التي نشاهد من خلالها نصف البقعة المركزية انطلاقاً من الشق .



من خلال الشكل لدينا : $\tan \theta = \frac{L}{2D}$

وعموماً في ظاهرة الحيود تكون θ صغيرة أي : $\tan \theta \approx \theta (rad)$

(1) $\theta = \frac{L}{2D}$

إذن :

المنحنى: $\theta = f\left(\frac{1}{a}\right)$ عبارة عن مستقيم يمر من أصل المعلم ، معاملته الموجه يساوي λ طول الموجة الضوئية للإشعاع المستعمل.

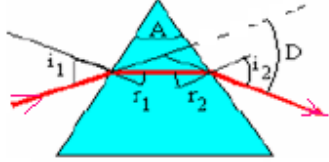
ومنه فإن الفرق الزاوي: $(2) \quad \theta = \frac{\lambda}{a}$

من خلال (1) و(2) لدينا: $\frac{\lambda}{a} = \frac{L}{2D}$ أي: عرض البقعة الضوئية: $L = \frac{2\lambda D}{a}$

كلما ازداد عرض الشق a كلما تناقص عرض البقعة الضوئية وكلما كانت ظاهرة الحيود أقل وضوحا.

- **ملحوظة:** الضوء له طبيعة موجية وطبيعة جسيمية. تجربة حيود الضوء تبرز الطبيعة الموجية للضوء.

تبدد الموجات الضوئية الموشور وسط شفاف محدود بوجهين يتقاطعان حسب مستقيم يسمى حرف الموشور. نرسل حزمة ضوئية أحادية اللون على وجه موشور، نلاحظ أن الحزمة تخضع لانكسار على الوجه الأول ثم على الوجه الثاني وتحرف نحو قاعدة الموشور.



زاوية الموشور: $A = r_1 + r_2$

تطبيق قانون ديكارت لانكسار الضوء على الوجه الأول للموشور: $\sin i_1 = n \sin r_1$

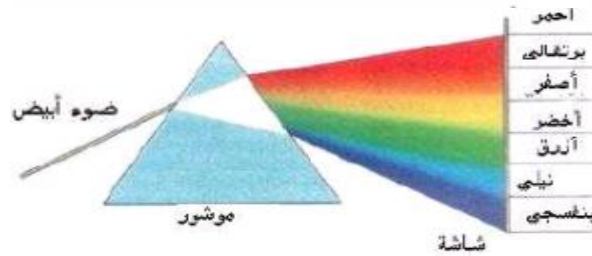
تطبيق قانون ديكارت لانكسار الضوء على الوجه الثاني للموشور: $n \sin r_2 = \sin i_2$

زاوية الانحراف الكلي للشعاع الوارد بعد اجتيازه للموشور: $D = i_1 + i_2 - A$

معامل انكسار الموشور دالة تنقصية لطول الموجة الضوئية التي تجتازها: علاقة كوشي. $n = a + \frac{b}{\lambda^2}$

الضوء الأبيض ليس بأحادي اللون بل يتكون من عدة أضواء أحادية اللون : متعدد الألوان .

يتبدد الضوء الأبيض بعد اجتيازه للموشور فنحصل على طيف الضوء الأبيض المكون من الألوان التالية:

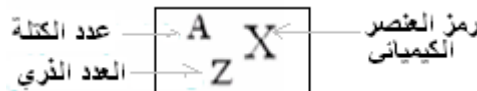


الموشور وسط مبدد للموجات الضوئية.

التحولات النووية - التناقص الإشعاعي

تذكير: نواة الذرة:

مكونات نواة الذرة: تتكون نواة الذرة من بروتونات ونيوترونات وهذه المكونات يطلق عليه اسم النويات .
تمثل نواة الذرة في الفيزياء النووية بالرمز التالي :



A : عدد الكتلة ويمثل عدد النويات أي عدد البروتونات + عدد النيوترونات المكونة للنواة.

Z : العدد الذري ويمثل عدد البروتونات المكونة للنواة .

$N = A - Z$ عدد النيوترونات المكونة للنواة.

مثال: ${}_{17}^{35}\text{Cl}$ رمز نواة ذرة الكلور التي تحتوي على 17 بروتونا و 18 نيوترونا .

(I) التحولات النووية التلقائية - الأنشطة الإشعاعية:

(1) قانون سودي للإنحفاظ: (Loi de Soddy)

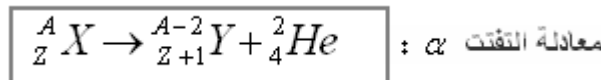
(2) أنواع الأنشطة الإشعاعية:

خلال تحول نووي ينحفظ عدد الشحنة Z . وكذلك العدد الإجمالي للنويات A .

نعتبر التحول التالي: $\left. \begin{matrix} A \\ Z \end{matrix} \right\} X \rightarrow \left. \begin{matrix} A_1 \\ Z_1 \end{matrix} \right\} Y + \left. \begin{matrix} A_2 \\ Z_2 \end{matrix} \right\} P$: **انحفاظ Z** $Z = Z_1 + Z_2$ **انحفاظ A** $A = A_1 + A_2$

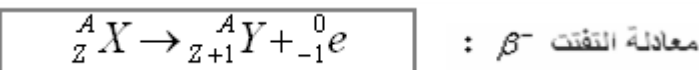
*** النشاط الإشعاعي α** يوجد لذا النوى الثقيلة ذات $A > 200$

النشاط الإشعاعي α تفقت نوي طبيعي وتلقائي، تتحول خلاله نواة أصلية $\left. \begin{matrix} A \\ Z \end{matrix} \right\} X$ إلى نواة متولدة $\left. \begin{matrix} A-4 \\ Z-2 \end{matrix} \right\} Y$



*** النشاط الإشعاعي β^-**

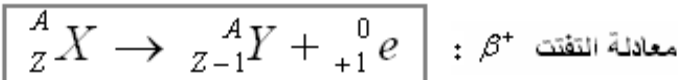
النشاط الإشعاعي β^- تفقت نوي طبيعي وتلقائي، تتحول خلاله نواة أصلية $\left. \begin{matrix} A \\ Z \end{matrix} \right\} X$ إلى نواة متولدة $\left. \begin{matrix} A \\ Z+1 \end{matrix} \right\} Y$ ببعث إلكترون ${}_{-1}^0e$ أي دقيقة β^- .



الإشعاع β^- ناتج عن تحول نوترون إلى بروتون داخل نواة، ويعبر عنه بما يلي: ${}^1_0n \rightarrow {}^1_1p + {}^0_{-1}e$

* **النشاط الإشعاعي β^+** : تفتت تلقائي، يظهر عموماً لذا العناصر الإشعاعية الاصطناعية :

تتحول خلاله نواة أصلية A_ZX إلى نواة متولدة ${}^A_{Z-1}Y$ **ببعث بوزيترون ${}^0_{+1}e$** يسمى دقيقة β^+ .



الإشعاع β^+ ناتج عن تحول بروتون إلى نوترون داخل نواة، ويعبر عنه بما يلي: ${}^1_1p \rightarrow {}^1_0n + {}^0_{+1}e$

* **النشاط الإشعاعي γ**

موجات كهرومغناطيسية ذات طاقة كبيرة، وهو يواكب الأنشطة الإشعاعية α و β^- و β^+ حيث تكون النواة المتولدة في حالة إثارة فتفقد طاقة إثارتها ببعث إشعاع γ .

(3) الفصيلة المشعة :

تتحول نواة غير مستقرة إلى نواة أخرى. وإذا كانت هذه الأخيرة غير مستقرة، فإنها تتحول بدورها إلى نواة أخرى، وهكذا إلى أن نحصل على نواة مستقرة وغير مشعة. نسمي مجموع النوى الناتجة عن نفس النواة الأصلية **فصيلة مشعة**.

(4) تطور المادة المشعة (قانون النشاط الإشعاعي):

النشاط الإشعاعي ظاهرة عشوائية تحدث تلقائياً وبدون سبق إشعار ويخضع عدد النوى $N(t)$ المتبقية في عينة مشعة لقانون التناقص الإشعاعي

التالي: $N(t) = N_0 e^{-\lambda t}$ حيث: $N(t)$ عدد النوى المتبقية عند اللحظة t . N_0 : عدد نوى العينة المشعة عند اللحظة $t = 0$.

λ : ثابتة النشاط الإشعاعي وهي ثابتة تميز النوية المعينة ووحدتها في ن.ع. للوحدات (s^{-1})

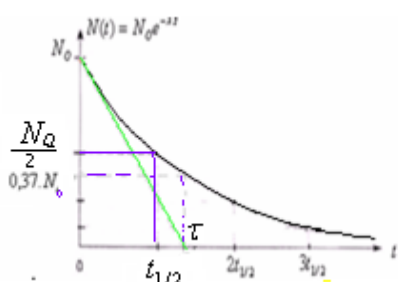
(5) **ثابتة الزمن τ** زمن النصف لنوية مشعة نرمز له ب: τ ، ومرتبطة بثابتة النشاط الإشعاعي λ بالعلاقة التالية: $\tau = \frac{1}{\lambda}$ ووحدته: (s).

بالتعويض في العلاقة السابقة عند اللحظة نجد: $N(t=\tau) = N_0 e^{-\frac{\tau}{\tau}} = N_0 e^{-1} = 0,37 N_0$

إذن عند اللحظة $t = \tau$ يتبقى من العينة 37% وهو ما يمثل نقصاناً في عدد نوى العينة البدئية بنسبة 67%.

(6) عمر النصف $t_{1/2}$ لنوية مشعة:

نسمي عمر النصف $t_{1/2}$ لنوية معينة المدة الزمنية اللازمة لتفتت نصف نوى العينة.



عند اللحظة $t = t_{1/2}$ لدينا: $N(t_{1/2}) = \frac{N_0}{2}$ ومنه نجد: $\lambda = \frac{\ln 2}{t_{1/2}}$

ثابتة الزمن τ تحدد بإحدى الطرق التالية: - **الطريقة الأولى**: المماس للمنحنى عند اللحظة $t = 0$ يتقاطع مع محور الزمن عند اللحظة $t = \tau$.

- **الطريقة الثانية**: عند $t = 0$ لدينا: $N(t) = N_0 e^{-1} = 0,37 N_0 = 37\% N_0$

- **الطريقة الثالثة**: $\tau = \frac{1}{\lambda} = \frac{t_{1/2}}{\ln 2} = 1,44 t_{1/2}$

(7) نشاط عينة مشعة:

نشاط عينة تحتوي على عدد $N(t)$ من النوى المشعة = **عدد التفتتات** في وحدة الزمن، ونرمز إليه ب: $a(t)$ وتعطيه العلاقة التالية:

$a(t) = -\frac{dN(t)}{dt}$ ووحدة النشاط في النظام العالمي للوحدات هي البكريل الذي نرمز إليه ب: (Bq). بما أن: $N(t) = N_0 e^{-\lambda t}$

فإن: $a(t) = -\frac{d(N_0 e^{-\lambda t})}{dt} = -N_0 \frac{d(e^{-\lambda t})}{dt} = -\lambda(-N_0 e^{-\lambda t}) = \lambda N(t)$

إذن $a(t) = \lambda N(t)$ **نشاط عينة عند لحظة t** مع $N(t) = N_0 e^{-\lambda t}$

بالتعويض نجد: $a(t) = \lambda N_0 e^{-\lambda t}$ (2)

إذن عند اللحظة $t = 0$ لدينا: $a_0 = \lambda N_0$

وبذلك العلاقة (2) تصبح: $a(t) = a_0 e^{-\lambda t}$

نشاط عينة:

$$a(t) = \lambda N(t) = a_0 e^{-\lambda t}$$

$$\lambda = \frac{\ln 2}{t_{1/2}} \text{ و } a_0 = \lambda N_0$$

(8) التاريخ بالنشاط الإشعاعي:

يمكن التناقص الإشعاعي لبعض العناصر المشعة، الموجودة في الصخور أو في الكائنات الميتة، من إيجاد عدة تقنيات للتاريخ. فبمقارنة النشاط $a(t)$ لعينة ميتة (أي قديمة) مع قياس النشاط a_0 لعينة شاهدة (أي حديثة) من نفس الطبعة، نتمكن من تقدير عمر العينة باستعمال

العلاقة: $a(t) = a_0 e^{-\lambda t} \Leftrightarrow \frac{a(t)}{a_0} = e^{-\lambda t}$ أي $\ln \frac{a(t)}{a_0} = -\lambda t$ إذن $\ln \frac{a(t)}{a_0} = -\frac{\ln 2}{t_{1/2}} \times t$ ومنه $t = \frac{\ln \left(\frac{a(t)}{a_0} \right)}{\ln 2} \times t_{1/2}$

ملحوظة :

- في الفيزياء النووية يرمز للنويدة ب: ${}^A_Z X$ بحيث A يمثل الكتلة المولية . مثلا: بالنسبة ${}^{24}_{11} Na$ $M(Na) = 24 g / mol$
- عدد النويدات الموجودة في عينة مشعة كتلتها m تعطيه إحدى العلاقاتين التاليتين:

$$N = \frac{m}{M} \times N_A \quad \text{أو} \quad N = \frac{m}{m({}^A_Z X)}$$

النوى، الكتلة والطاقة

I - التكافؤ " كتلة طاقة "

- علاقة أينشتاين: كل جسم في حالة سكون يمتلك طاقة تعطىها العلاقة التالية $E = mc^2$ $c = 3 \times 10^8 m/s$ ، E تسمى بالطاقة الكتلية. ووحدة الطاقة الكتلية في الفيزياء النووية هي الإلكترون- فولط (eV) الذي تربطه بالجول العلاقة التالية: $1 eV = 1,6 \times 10^{-19} J$ من مضاعفاته $1 MeV = 10^6 eV = 1,6 \times 10^{-13} J$

(2) وحدة الكتلة الذرية:

$$1u = 1,66 \times 10^{-27} Kg = 931,5 MeV / c^2$$

II - طاقة الربط للنواة:

(1) طاقة الربط:

طاقة الربط E_L لنواة ${}^A_Z X$ هي الطاقة التي يجب إعطاؤها للنواة في حالة سكون لفصل نوياتها وتبقى في حالة سكون.

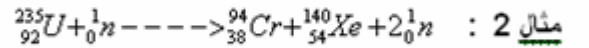
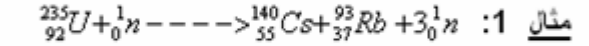
وتعطىها العلاقة التالية: $E_L = \left\{ Zm_p + (A - Z)m_n - m({}^A_Z X) \right\} \times c^2$ وهي دائما موجبة .

(2) طاقة الربط بالنسبة لنوية:

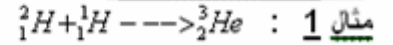
نستعمل أحيانا طاقة الربط بالنسبة لنوية وتعطىها العلاقة التالية: $\xi = \frac{E_L}{A}$ حيث E_L هي طاقة الربط للنواة و A عدد النويات. ووحدتها: $MeV / nucléon$. كلما كانت طاقة الربط بالنسبة لنوية كبيرة كلما كانت النواة أكثر استقرارا.

III الانشطار والاندماج النووي:

أ- الانشطار النووي: تفاعل نووي تنقسم خلاله نواة ثقيلة بعد قذفها بنو ترون إلى نواتين خفيفتين = تشظية نواة عند تصادمها بقذيفة نووية. يستحسن استعمال النيوترون للذئف لأنه جسيم محايد لا يتنافر مع النواة ويصل إليها بسهولة .

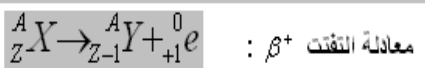


ب- الاندماج النووي: تفاعل يتم خلاله انضمام نواتين خفيفتين لتكوين نواة أكثر ثقلا . من: اندماج نظائر الهيدروجين وتكوين الهيليوم.



IV الحصيلة الطاقةية للتحويلات النووية التلقائية

(3) الطاقة المحررة خلال النشاط الإشعاعي β^+ :



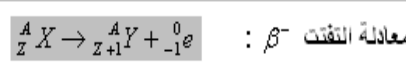
$$\Delta E = (m({}^A_{Z-1} Y) + m({}^0_{-1} e) - m({}^A_Z X)) c^2 < 0$$

وهي سالبة لأن المجموعة تفقد الطاقة للوسط الخارجي

الطاقة المحررة خلال هذا التحول النووي: $E_{\text{libérée}} = |\Delta E|$

وهي موجبة لأنها مكتسبة من طرف الوسط الخارجي.

(2) طاقة المتحررة خلال النشاط الإشعاعي β^- :



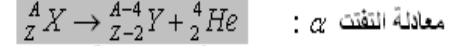
$$\Delta E = (m({}^A_{Z+1} Y) + m(e) - m({}^A_Z X)) \times c^2$$

وهي سالبة = طاقة مفقودة .

الطاقة المحررة خلال هذا التحول β^- : $E_{\text{libérée}} = |\Delta E|$

موجبة لأنها متحررة ومكتسبة من طرف الوسط الخارجي.

(1) الطاقة المتحررة خلال النشاط الإشعاعي α :



$$\Delta E = (m({}^{A-4}_{Z-2} Y) + m({}^4_2 He) - m({}^A_Z X)) \times c^2 < 0$$

سالبة لأنها مفقودة من طرف المجموعة.

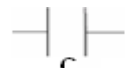
الطاقة المتحررة خلال هذا التحول النووي: $E_{\text{libérée}} = |\Delta E|$

موجبة لأنها مكتسبة من طرف الوسط الخارجي.

الكهرباء - ثنائي القطب RC

I المكثفات :

(1) تعريف المكثف:

يرمز للمكثف في دارة كهربائية بالرمز التالي:  : C سعة المكثف.

شحنة المكثف تتناسب مع التوتر المطبق بين مربطيه .

$$q = C \cdot U_c$$

وحدة سعة المكثف في النظام العالمي للوحدات هي: الفاراد و نرمز إليه ب: F .

II - تجميع المكثفات :

التركيب على التوازي:

سعة المكثف المكافئ لعدة مكثفات مركبة على التوازي:

$$c = \sum c_i$$

التركيب على التوالي:

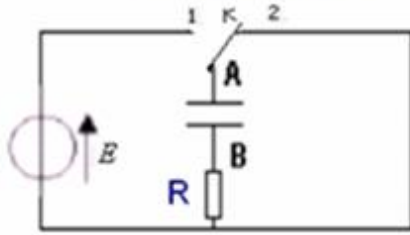
سعة المكثف المكافئ لعدة مكثفات مركبة على التوالي:

$$\frac{1}{c} = \sum \frac{1}{c_i}$$

III- تفريغ المكثف:

1) المعادلة التفاضلية:

عندما يصبح المكثف مشحوناً نؤرجح قاطع التيار إلى الموضع (2) فيفرغ المكثف.



بتطبيق قانون إضافة التيارات:

$$Ri + u_c = 0$$

$$i = \frac{dq}{dt} = \frac{d(Cu_c)}{dt} = C \frac{du_c}{dt}$$

$$RC \frac{du_c}{dt} + u_c = 0 \quad \text{العلاقة تصبح}$$

$$\tau \frac{du_c}{dt} + u_c = 0 \quad \text{بما أن } \tau = RC \quad \text{العلاقة تصبح:}$$

المعادلة التفاضلية التي يحققها التوتر بين مريض المكثف خلال التفريغ.

2) حل المعادلة التفاضلية:

$$\tau \frac{du_c}{dt} + u_c = 0 \quad \text{حلها } \textcircled{A} \quad u_c(t) = Ae^{-m t} + B \quad \text{مع: } A \neq 0$$

التوابث A ، m و B تحدد بالتعويض وباستعمال الشروط البدئية.

$$-\tau m A e^{-m t} + A e^{-m t} + B = 0 \quad \text{بالتعويض في } \textcircled{A} \quad \frac{du_c}{dt} = -m A e^{-m t}$$

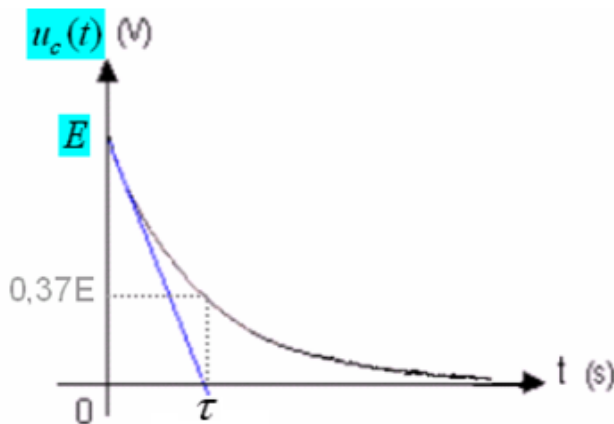
$$\text{أي } A e^{-m t} (1 - \tau m) - B = 0 \quad \text{(2) لكي تتحقق يجب أن يكون } 1 - \tau m = 0$$

$$\text{إذن: } m = \frac{1}{\tau} \quad \text{و } B = 0 \quad \text{الحل إذن: } \textcircled{3} \quad u_c(t) = A e^{-\frac{t}{\tau}}$$

لتحديد A نعتبر الشروط البدئية وهي: عند $t = 0$ $u_c = E$ وبالتعويض في (3) نحصل على: $A = E$

$$\text{وبذلك } u_c(t) = E e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \text{مع } \tau = RC$$

المنحرف الذي يمثل الدالة $u_c(t)$



1) المعادلة التفاضلية:

تركب على التوالي موصلاً أومياً مقاومته R ومكثفاً سعته c .



نغلق قاطع التيار K عند لحظة t

نعتبرها أصلاً للتوازي.

(1) بتطبيق قانون تجمع التيارات لدينا: $u_R + u_c = E$

$$\text{حسب قانون أوم: } u_R = Ri \quad \text{ولدينا: } i = \frac{dq}{dt}$$

$$\text{ونعلم أن: } q = cu_c \quad \text{إذن:}$$

$$u_R = Ri = R \frac{dq}{dt} = R \frac{d(cu_c)}{dt} = R c \frac{du_c}{dt}$$

بالتعويض العلاقة (1) تصبح كما يلي:

$$R c \frac{du_c}{dt} + u_c = E \quad \text{وهي المعادلة التفاضلية للتوتر بين مريض المكثف خلال الشحن.}$$

المقدار $\tau = RC$ يمثل ثابتة الزمن لتداني القطب

$$\text{وبذلك تصبح المعادلة التفاضلية كما يلي: } \tau \frac{du_c}{dt} + u_c = E$$

2) حل المعادلة التفاضلية:

$$\tau \frac{du_c}{dt} + u_c = E \quad \text{حلها } \textcircled{A} \quad u_c(t) = Ae^{-m t} + B \quad \text{مع: } A \neq 0$$

التوابث A ، m و B تحدد بالتعويض وباستعمال الشروط البدئية.

$$-\tau m A e^{-m t} + A e^{-m t} + B = E \quad \text{بالتعويض في } \textcircled{A} \quad \frac{du_c}{dt} = -m A e^{-m t}$$

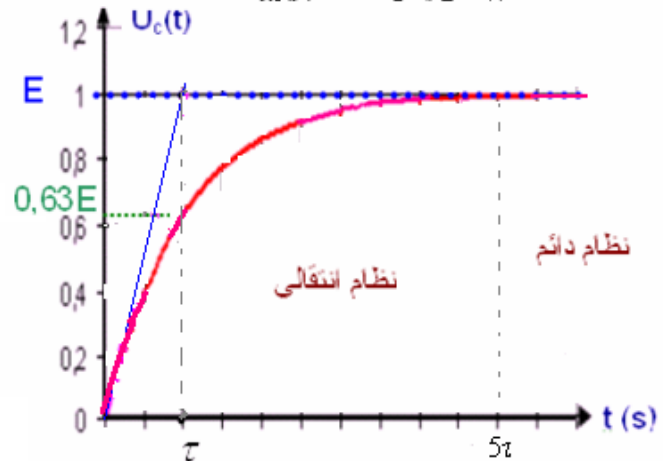
$$\text{أي: } A e^{-m t} (1 - \tau m) = E - B \quad \text{(2) لكي تتحقق يجب أن يكون } 1 - \tau m = 0$$

$$\text{إذن: } m = \frac{1}{\tau} \quad \text{و } B = E \quad \text{الحل إذن: } \textcircled{3} \quad u_c(t) = A e^{-\frac{t}{\tau}} + E$$

لتحديد A نعتبر الشروط البدئية وهي: عند $t = 0$ $u_c = 0$ وبالتعويض في (3) نحصل على: $A = -E$

$$\text{وبذلك } u_c(t) = E (1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) \quad \text{مع } \tau = RC$$

المنحرف الذي يمثل الدالة $u_c(t)$



(3) تحديد وحدة ثابتة الزمن باستخدام معادلة الأبعاد التالية:

$$\tau = R.C \quad \text{لدينا}$$

$$[C] = [I][t][U]^{-1} \text{ ومنه } C = \frac{I \cdot t}{U} \Leftrightarrow I \cdot t = C \cdot U \Leftrightarrow \begin{cases} q = I \cdot t \\ q = C \cdot U \end{cases} \text{ نعلم أن:}$$

$$[R] = [U][I]^{-1} \text{ ومنه } R = \frac{U}{I} \Leftrightarrow U = R \cdot I \text{ ومن جهة أخرى:}$$

$$\text{إذن: } [\tau] = [R][C] = [U][I]^{-1} \cdot [I][t][U]^{-1} = [t] \text{ وحدة } \tau \text{ هي } s.$$

4) طريقة تحديد قيمة ثابتة الزمن τ

الطريقة الأولى: نعطي للمتغيرة t في العلاقة $u(t) = E(1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$ القيمة $t = \tau$.

فنحصل على خلال الشحن قيمة التوتر بين مرطبي المكثف الموافق ل: $t = \tau$ فهو: $u_c = E(1 - e^{-1}) \approx 0,63E$

الطريقة الثانية: برسم المماس للمنحنى عند اللحظة $t = 0$ فهو يتقاطع مع المقارب $u_c = E$ عند اللحظة $t = \tau$ عند اللحظة.

5) تعبير شدة تيار الشحن في الدارة RC:

لدينا من خلال دارة الشحن السابقة: $u_R + u_c = E$ إذن: $u_R = E - u_c$ مع $u_R = Ri$

$$\text{أي: } Ri = E - E(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) = Ee^{-\frac{t}{\tau}} \text{ ومنه: } i = \frac{E}{R} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

ملحوظة: يمكن التوصل إلى المعادلة التفاضلية التي تحققها الشحنة q .

من خلال علاقة تجميع التوترات: $u_R + u_c = E$ أي: $Ri + \frac{q}{C} = E$ أي: $R \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C} = E$ ومنه: $RC \frac{dq}{dt} + q = CE$

كما يمكن التوصل إلى المعادلة التفاضلية التي تحققها شدة التيار: بالاشتقاق العلاقة السابقة تصبح: $RC \frac{di}{dt} + i = 0$

لتحديد قيمة τ نستعمل طريقة المماس عند $t = 0$ أو قيمة التوتر خلال التفريغ عند اللحظة $t = \tau$ الذي يأخذ القيمة $\tau = 0,37E$. كلما كانت τ صغيرة كلما كانت مدة التفريغ أسرع.

3) تعبير شدة تيار التفريغ في الدارة RC:

لدينا من خلال دارة التفريغ السابقة: $u_R + u_c = 0$ إذن: $u_R = -u_c$ مع $u_R = Ri$

$$\text{أي: } Ri = -Ee^{-\frac{t}{\tau}} \text{ ومنه: } i = -\frac{E}{R} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

IV - الطاقة المخزونة في المكثف:

الطاقة المخزونة في مكثف سعته C والتوتر بين مرطبيه u_c تعطى بالعلاقة التالية:

$$\xi = \frac{1}{2} C u_c^2 \text{ الطاقة } \xi \text{ بالجول: } J.$$

السعة C بالفاراد F .

التوتر بالفولط V .

من خلال علاقة تعريف سعة المكثف هناك علاقتين تمكنا كذلك من تحديد الطاقة المخزونة في المكثف:

$$q = C \cdot u_c \Rightarrow C = \frac{q}{u_c} \Rightarrow \xi = \frac{1}{2} C \cdot u_c^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{q}{u_c} \cdot u_c^2 = \frac{1}{2} q \cdot u_c$$

$$q = C \cdot u_c \Rightarrow u_c = \frac{q}{C} \Rightarrow \xi = \frac{1}{2} C \cdot u_c^2 = \frac{1}{2} \cdot C \left(\frac{q}{C}\right)^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{q^2}{C}$$

ثنائي القطب RL

I دور الوشيعية في دارة كهربائية

1) تعريف:

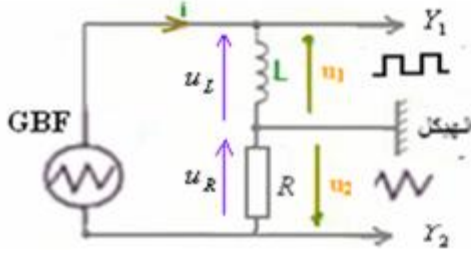
تمثل الوشيعية ذات المقاومة r ، في دارة كهربائية كما يلي:  في اصطلاح المستقبل، التوتر بين مرطبي الوشيعية وشدة التيار الكهربائي الذي يعبرها لهما منحنيان متعاكسان.

وتتميز الوشيعية بمعامل تحريضها الذاتي L الذي يعبر عنه في النظام العالمي للوحدات بالهنري: Henry الرمز المستعمل: H .

2) التوتر بين مرطبي الوشيعية: في التيار المتغير $u_L = r \cdot i + L \cdot \frac{di}{dt}$

وفي التيار الكهربائي المستمر تكون شدة التيار I ثابتة و: $\frac{di}{dt} = 0$ $u_L = r \cdot I$ تتصرف الوشيعية كموصل أومي.

(3) التحديد التجريبي لمعامل تحريض الوشيعية:



تستعمل مولدا للترددات المنخفضة GBF وتجز التركيب التالي :
الوشيعية المستعملة في هذا التركيب ذات مقاومة مهمة .
الموصل الأومي مقاومته $R = 20k\Omega$

نعين على شاشة راسم التذبذب التوترين u_1 و u_2 على التوالي في المدخلين Y_1 و Y_2

u_2 مثلثي (في المدخل Y_2)

u_1 مربعي (في المدخل Y_1)



من خلال التركيب يتضح أن التوتر u_1 المعين على شاشة راسم التذبذب في المدخل Y_1 : $u_1 = u_L = L \cdot \frac{di}{dt}$ (1) لأن $r = 0$

والتوتر u_2 المعين على شاشة راسم التذبذب في المدخل Y_2 : $u_2 = -u_R = -Ri$: إذن $i = -\frac{u_2}{R}$ ومنه : $\frac{di}{dt} = -\frac{1}{R} \frac{du_2}{dt}$

بالتعويض في العلاقة (1) نجد : $u_1 = -\frac{L}{R} \frac{du_2}{dt}$ في المجال $\left[0, \frac{T}{2}\right]$ نجد قيمة $\frac{du_2}{dt}$ من خلال المعامل الموجه للتوتر المثلثي وقيمة u_1 من خلال التوتر المربعي ثم نحسب قيمة L .

II إقامة التيار الكهربائي في الدارة: (1) المعادلة التفاضلية:

نركب على التوالي موصلًا أوميًا مقاومته R ووشيعية معامل تحريضها L ومقاومتها r ، ونخضعه لرتبة صاعدة للتوتر، بإغلاق قاطع التيار عند $t=0$.

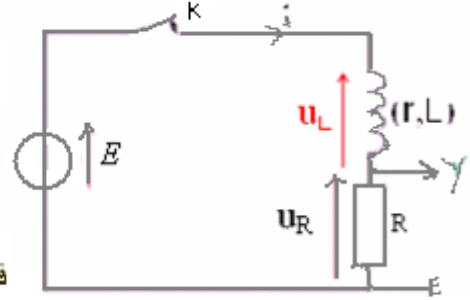
بتطبيق قانون تجميع التوترات لدينا : $u_p + u_r = E$

و : $u_L = r i + L \cdot \frac{di}{dt}$: وعلاقة التوترات تصبح :

$$(R + r) i + L \cdot \frac{di}{dt} = E$$

ونضع : $R_T = r + R$: ونضع $R_T i + L \cdot \frac{di}{dt} = E$ التي تصبح بعد

قسمة الكل على R_T : $\frac{L}{R_T} \frac{di}{dt} + i = \frac{E}{R_T}$ نضع : $\tau = \frac{L}{R_T}$ ثابتة الزمن للثاني القطب RL



وبذلك المعادلة التفاضلية $\tau \cdot \frac{di}{dt} + i = \frac{E}{R_T}$ وهي المعادلة التفاضلية التي تحققها شدة التيار الكهربائي في الدارة.

(2) حل المعادلة التفاضلية:

حل المعادلة التفاضلية : $\tau \cdot \frac{di}{dt} + i = \frac{E}{R_T}$ (1) عبارة عن دالة أسية تكتب على النحو التالي : $i(t) = Ae^{-\frac{t}{\tau}} + B$ مع $A \neq 0$

الثوابت A و m و B يتم تحديدها بالتعويض في المعادلة التفاضلية وباستعمال الشروط البدئية.

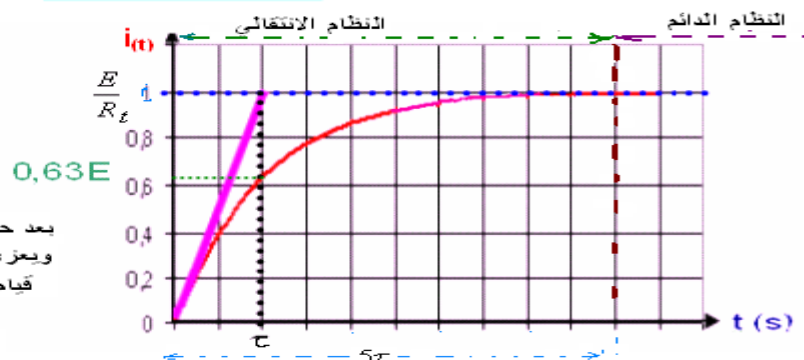
إذن : $\frac{di}{dt} = -mAe^{-mt}$ نعوض في المعادلة التفاضلية التي تصبح : $-\tau mAe^{-mt} + Ae^{-mt} + B = \frac{E}{R_T}$

أي : $Ae^{-mt}(1 - \tau m) = \frac{E}{R_T} - B$ (2) لكي تتحقق هذه المعادلة يجب أن يكون معامل e^{-mt} منعدما أي $1 - \tau m = 0$ لأن $A \neq 0$

إذن : $m = \frac{1}{\tau}$ وبذلك (2) تصبح $B = \frac{E}{R_T}$ والحل (1) أصبح كما يلي : (3) $i(t) = Ae^{-\frac{t}{\tau}} + \frac{E}{R_T}$

لتحديد الثابتة A نعتبر الشروط البدئية : عند اللحظة $t = 0$ لدينا $i = 0$ وبالتعويض في (3) نحصل على : $0 = Ae^0 + \frac{E}{R_T}$ ومنه :

والحل النهائي يكتب كما يلي : $i(t) = \frac{E}{R_T} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$ مع $\tau = \frac{L}{R_T}$ و : $R_T = r + R$



بعد حوالي 5τ يتحقق النظام الدائم في الدارة. ويعزى ذلك إلى وجود الوشيعية التي تقاوم قيام التيار الكهربائي في الدارة لحظة إغلاقها.

يمثل هذا المنحنى التأخر الزمني الذي يحدث عند إقامة التيار في دائرة تضم وشيعة .
تزداد مدة إقامة التيار في الدارة بتزايد معامل تحريض الوشيعة أو تناقص مقاومة الدارة أي بتزايد τ .

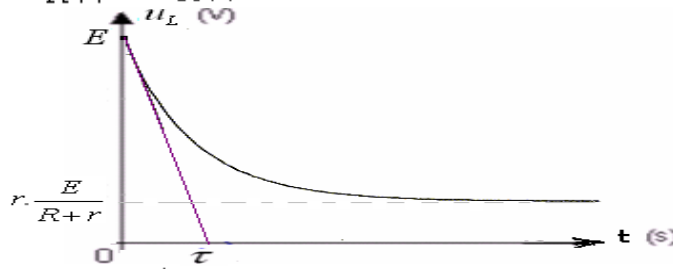
(3) التوتربين مربطى الوشيعة:

حسب قانون إضافية التوترب في الدارة السابقة لدينا:

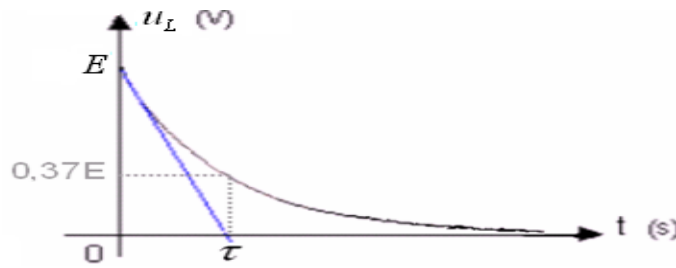
$$u_R + u_L = E$$

$$u_L = E - u_R = E - R.i = E - R \cdot \frac{E}{R_T} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$

عند اللحظة $t = 0$ ، $u_L = E$ ، وفي النظام الدائم عندما تقبل t إلى $+\infty$: $u_L = E - R \cdot \frac{E}{R+r} = r \cdot \frac{E}{R+r} = r.I$: تتصرف كموصل أومي.



ملحوظة : إذا كانت مقاومة الوشيعة r مهملة ، تصبح مقاومة الدارة $R_T = R$ وبالتالي : $u_L = E e^{-\frac{t}{\tau}}$ مع $\tau = \frac{L}{R}$



(4) استعمال التحليل البعدي لتحديد وحدة τ

$$[L] = \frac{[U][t]}{[I]} \Leftrightarrow [U] = [L] \frac{[I]}{[t]} \Leftrightarrow u_L = L \frac{di}{dt}$$

$$[R] = \frac{[U]}{[I]} \Leftrightarrow [U] = [R][I] \Leftrightarrow u_R = R.i$$

$$[\tau] = \frac{[L]}{[R]} = [U][t][I]^{-1} \times [U]^{-1}[I] = [t] \Leftrightarrow \tau = \frac{L}{R}$$

وبما أن ثابتة الزمن τ لها بعد زمني وحدتها الثانية s .

(5) تحديد ثابتة الزمن :

الطريقة الأولى : نعطي للمتغيرة t - في العلاقة : $u(t) = E e^{-\frac{t}{\tau}}$ القيمة $t = \tau$.

فنحصل على قيمة التوتربين مربطى الوشيعة الموافق ل: $t = \tau$ فهو : $u_c = E e^{-1} \approx 0.37 E$

- أو في العلاقة : $i(t) = I_0 (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$

فنحصل على قيمة شدة التيار الكهربائي الذي يعبر الدارة الموافق ل: $t = \tau$ فهو: $i = I_0 (1 - e^{-1}) = 0.63 I_0$

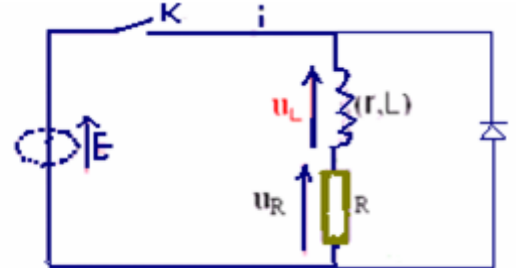
الطريقة الثانية : برسم المماس للمنحنى عند اللحظة $t = 0$ فهو يتقاطع مع المقارب $u_L = \frac{E}{R_T}$ في اللحظة $t = \tau$ (انظر الشكل).

III - انقطاع التيار الكهربائي في الدارة :

عند فتح قاطع التيار الكهربائي K يتغير التوتربين مربطى ثنائي القطب RL فجأة من القيمة E إلى صفر، (نقول أيه خضع إلى رنبة توتر نازلة).

نضيف إلى دارة التفريغ صماماً ثنائياً مركباً في المنحنى المعاكس بين مربطى الوشيعة لتفادي حدوث ظاهرة فرط التوترب التي تحدث شرارات بين مربطى الوشيعة وقد تؤدي على إتلاف بعض أجهزة الدارة.

عند فتح قاطع التيار، بتطبيق قانون التوترب نجد : $u_L + u_R = 0$



$$L \frac{di}{dt} + (r+R)i = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (L \frac{di}{dt} + ri) + Ri = 0 \quad \text{أي:}$$

$$\tau = \frac{L}{R+r} : \text{ مع } \tau \frac{di}{dt} + i = 0 \quad \text{التي يمكن كتابتها كما يلي:} \quad \frac{L}{R+r} \cdot \frac{di}{dt} + i = 0$$

حل هذه المعادلة يكتب كما يلي: $i = Ae^{-mt} + B$

$$- \tau \cdot m A e^{-mt} + A e^{-mt} + B = 0 \quad \text{بالتعويض تصبح المعادلة التفاضلية:} \quad \frac{di}{dt} = -m A e^{-mt}$$

$$i = A e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \text{إذن:} \quad m = \frac{1}{\tau} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{cases} 1 - \tau \cdot m = 0 \\ B = 0 \end{cases} \quad \Leftrightarrow \quad A e^{-mt} (1 - \tau \cdot m) = -B : \text{أي}$$

وباعتبار الشروط البدئية ، عند اللحظة $t = 0$ كان النظام الدائم متحققا $i = \frac{E}{R+r} \Leftrightarrow \frac{E}{R+r} = A e^0 \Leftrightarrow A = \frac{E}{R+r}$ ومنه: $i = \frac{E}{R+r} e^{-\frac{t}{\tau}}$

VI الطاقة المغناطيسية للوشية:

تتناسب الطاقة المخزونة في وشية مع معامل تحريضها L ، ومع مربع شدة التيار الكهربائي الذي يعبرها :

$$\xi_m = \frac{1}{2} L i^2 \quad \text{بالجول (J)} \quad \text{بالهنري (H)} \quad \text{وشدة التيار بالأمبير (A).}$$

التذبذبات الحرة في دائرة RLC متوالية

I التذبذبات الحرة في دائرة RLC على التوالي:

1 تعريف:

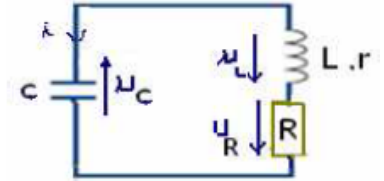
الدائرة RLC على التوالي هي دائرة تتكون من موصل أومي مقاومته R ومكثف سعته C ووشية مقاومتها r ومعامل تحريضها L . تكون التذبذبات حرة في دائرة RLC عندما لا يتوفر فيها أي مصدر للطاقة ماعدا الطاقة المخزونة في المكثف المشحون بدنيا : حيث يتفرغ المكثف في الوشية. (أي أن الدائرة لا تشمل على أي مولد للتيار الكهربائي).

2 المعادلة التفاضلية لدائرة RLC:

تعتبر التركيب التالي:

حسب قانون إضافية التوترات: $u_C + u_R + u_L = 0$

$$u_L = r \cdot i + L \frac{di}{dt} \quad \text{و} \quad u_R = R \cdot c \frac{du_c}{dt} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{cases} u_R = R \cdot i \\ i = \frac{dq}{dt} = c \frac{du_c}{dt} \end{cases} \quad \text{مع}$$



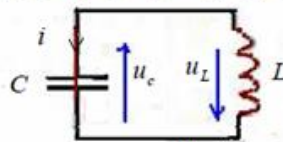
$$Lc \frac{d^2 u_c}{dt^2} + R_t c \frac{du_c}{dt} + u_c = 0 \quad \Leftrightarrow \quad u_c + (R+r)c \frac{du_c}{dt} + Lc \frac{d^2 u_c}{dt^2} = 0 \quad \text{إذن:}$$

ونحصل على المعادلة التفاضلية لدائرة متوالية RLC : $\frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{R_t}{L} \cdot \frac{du_c}{dt} + \frac{1}{LC} \cdot u_c = 0$ المقدار: $\frac{R_t}{L} \cdot \frac{du_c}{dt}$ ناتج عن ظاهرة الخمود. (بتعادله يزول الخمود).

II التذبذبات غير المخمدة في دائرة مثالية LC.

1 دراسة الدائرة المثالية LC

(أ) التركيب : تعتبر التركيب التالي المكون من مكثف سعته C ، ووشية معامل تحريضها L ومقاومتها منعدمة. هذه دائرة مثالية لأنه كيفما كانت الوشية فإن مقاومتها غير مهمة وبالتالي فهذا تركيب مثالي يصعب تحقيقه تجريبيا.



ب) المعادلة التفاضلية:

$$\text{حسب قانون إضافية التوترات نجد:} \quad (1) \quad u_c + u_L = 0 \quad \text{مع} \quad \left. \begin{aligned} u_L &= L \frac{di}{dt} \\ i &= \frac{dq}{dt} = \frac{d(cu_c)}{dt} = c \frac{du_c}{dt} \end{aligned} \right\}$$

(1) تصبح كما يلي : $\frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{1}{LC} \cdot u_c = 0$ (2) وهي المعادلة التفاضلية التي يحققها التوتر u_c بين مربطي المكثف.

ملحوظة: بتعويض u_c ب: $\frac{q}{c}$ ، العلاقة (1) $u_L + u_c = 0$ تصبح : $L \frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{q}{c} = 0$ أي: $\frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{1}{LC} \cdot q = 0$ وهي المعادلة التفاضلية التي تحققها الشحنة الكهربائية q .

ج) حل المعادلة التفاضلية:

حل المعادلة التفاضلية: $(a) \frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{1}{L.C} u_c = 0$ ، عبارة عن دالة جيبية يكتب كما يلي :

مع : $u_c(t) = U_m \cos(\omega_o t + \varphi)$ النبض الخاص $\omega_o = \frac{2\pi}{T_o}$

ω_o : النبض الخاص للدائرة المتذبذبة LC ، وحدته rad / s .

U_m : وسع التذبذبات وهي القيمة القصوى للتوتر $u_{c(t)}$.

$(\frac{2\pi}{T} t + \varphi)$: طور التوتر عند اللحظة ذات التاريخ t .

φ : الطور عند أصل التواريخ. (بالراديان rad) .

T_o : الدور الخاص للتذبذبات .

الثابتين U_m و φ تحددان باستعمال الشروط البدئية للتوتر u_c وشدة التيار الكهربائي i .

2) تحديد تعبير الدور الخاص: لدينا:

$$u_c(t) = U_m \cdot \cos(\omega_o t + \varphi)$$

$$\frac{d^2 u_c}{dt^2} = -U_m \omega_o^2 \cdot \cos(\omega_o t + \varphi) = -\omega_o^2 \times u_c(t) \Leftrightarrow \frac{du_c}{dt} = -U_m \omega_o \cdot \sin(\omega_o t + \varphi) . \quad \text{إذن :}$$

$$\omega_o = \frac{1}{\sqrt{L.C}} \quad \text{النبض الخاص} \quad \omega_o^2 = \frac{1}{L.C} \Leftrightarrow -\omega_o^2 u_c + \frac{1}{L.C} u_c = 0 \quad \text{نجد (a) :}$$

$$T_o = \frac{2\pi}{\omega_o} \quad \text{لدينا :} \quad T_o = 2\pi\sqrt{L.C}$$

لنستعمل معادلة الأبعاد لكي نتأكد من كون وحدة الدور في العلاقة السابقة هي الثانية.

$$[L][c] = \frac{[u][t]}{[i]} \times \frac{[i][t]}{[u]} = [t]^2 \Leftrightarrow \begin{cases} [c] = [i][u]^{-1}[t] \Leftrightarrow c = \frac{i}{du_c} \Leftrightarrow i = \frac{dq}{dt} = \frac{d(cu_c)}{dt} = c \cdot \frac{du_c}{dt} \\ [L] = [u][i]^{-1}[t] \Leftrightarrow L = \frac{u_t}{\frac{di}{dt}} \Leftrightarrow u_t = L \frac{di}{dt} \end{cases}$$

(s) إذن وحدة T_o هي: وحدة الزمن ، أي الثانية

$$[T_o] = \{[L] \times [C]\}^{\frac{1}{2}} = \{[t]^2\}^{\frac{1}{2}} = [t]$$

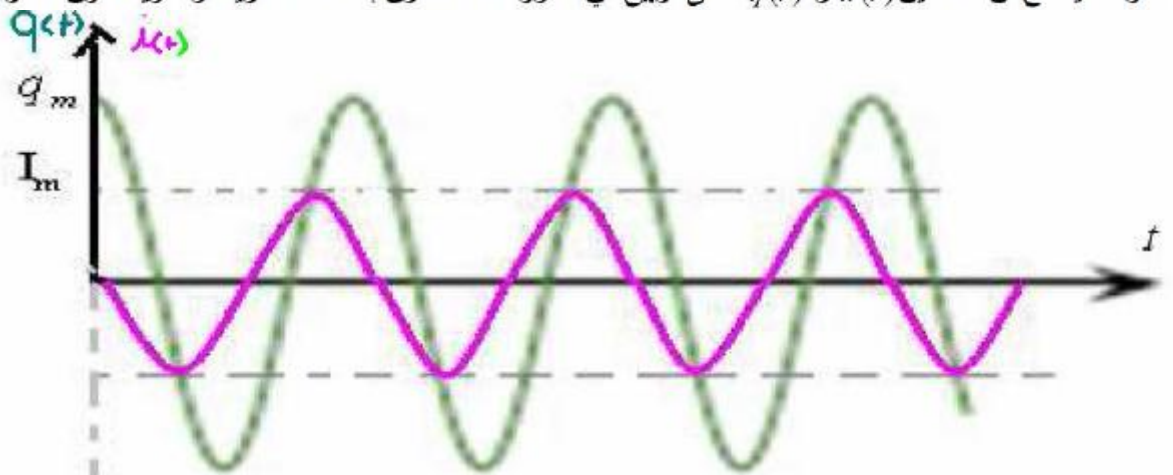
3) تعبير الشحنة q وشدة التيار i(t) :

* شحنة المكثف: $q(t) = c \times u(t) = c \cdot U_m \cos(\omega_o t + \varphi) = q_m \cos(\omega_o t + \varphi)$ مع : $q_m = c \cdot U_m$

* شدة التيار الكهربائي: $i(t) = \frac{dq}{dt} = -q_m \omega_o \sin(\omega_o t + \varphi) = -I_m \sin(\omega_o t + \varphi) = I_m \cdot \cos(\omega_o t + \varphi + \frac{\pi}{2})$ مع : $I_m = q_m \omega_o$

في حالة : $\varphi = 0$: $q(t) = q_m \cos \frac{2\pi}{T_o} t$ و $i(t) = I_m \cdot \cos(\frac{2\pi}{T_o} t + \frac{\pi}{2})$

ومنه يتضح أن الدالتين $u(t)$ و $q(t)$ على تربع في الطور عندما تكون إحداهما قصوى أو دنوية تكون الأخرى منعدمة .



(III) انتقال الطاقة بين المكثف والوشيعة:

(1) تعبير الطاقة الكلية للدارة المثالية LC

الطاقة الكلية المخزنة في الدارة المثالية LC تساوي في كل لحظة مجموع الطاقة الكهربائية المخزنة في المكثف ξ_e والطاقة المغناطيسية ξ_m المخزنة في الوشيعة

$$\left. \begin{aligned} q &= q_m \cdot \cos(\omega_o \cdot t + \varphi) \\ i &= \frac{dq}{dt} = -q_m \cdot \omega_o \cdot \sin(\omega_o \cdot t + \varphi) \end{aligned} \right\} \text{وبما أن} \quad \xi_t = \xi_e + \xi_m = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} Li^2$$

وتعبر الطاقة الكهربائية المخزنة في المكثف يكتب كما يلي :

إذن :

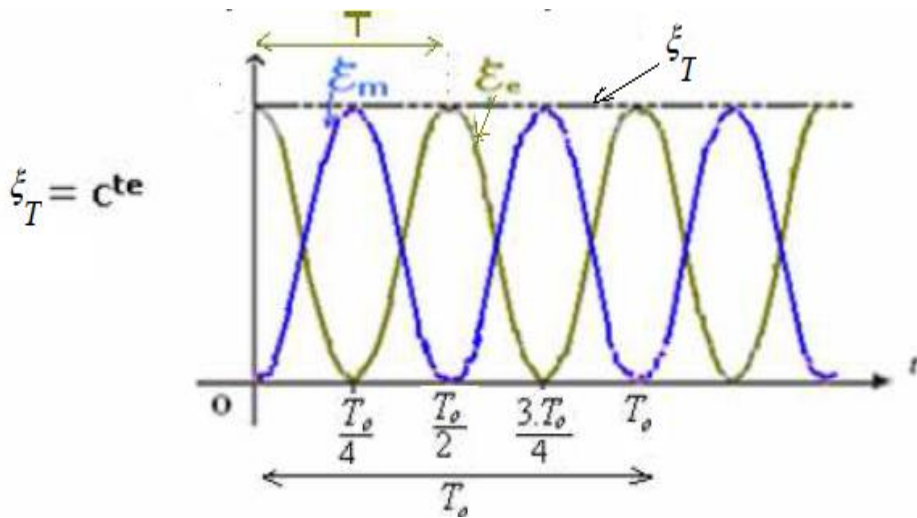
$$\begin{aligned} \xi_e &= \xi_e + \xi_m = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} Li^2 = \frac{1}{2C} \cdot q_m^2 \cdot \cos^2(\omega_o \cdot t + \varphi) + \frac{1}{2} \cdot L \cdot q_m^2 \cdot \omega_o^2 \sin^2(\omega_o \cdot t + \varphi) \\ &= \frac{1}{2C} \cdot q_m^2 \cdot \cos^2(\omega_o \cdot t + \varphi) + \frac{1}{2} \cdot L \cdot q_m^2 \cdot \frac{1}{LC} \sin^2(\omega_o \cdot t + \varphi) = \frac{1}{2} \times \frac{q_m^2}{C} \end{aligned}$$

$$\xi_T = \frac{1}{2} \times \frac{q_m^2}{C} = \frac{1}{2} \times \frac{I_m^2 \cdot LC}{C} = \frac{1}{2} \cdot LI_m^2 \quad \text{و السابقة} \quad q_m^2 = I_m^2 \cdot LC \Leftrightarrow \omega_o^2 = \frac{1}{LC} : \text{مع} \quad q_m = \frac{I_m}{\omega_o^2} \Leftrightarrow I_m = q_m \cdot \omega_o$$

الطاقة الكلية للدارة المثالية LC ثابتة.

$$\xi_T = \frac{1}{2} \times \frac{q_m^2}{C} = \frac{1}{2} \cdot LI_m^2$$

الطاقة الكلية لدارة مثالية LC :



$$T = \frac{T_o}{2}$$

في دارة مثالية LC دور التبادل الطاقوي بين المكثف والوشيعة يساوي نصف الدور الخاص للتذبذبات

(2) طاقة الدارة المتوالية RLC

يمكن التعبير عن طاقة الدارة المتوالية RLC في لحظة معينة كما يلي : $\xi_t = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} Li^2$

لدينا حسب قانون إضافة التوترات : $u_L + u_R + u_C = 0$

$$L \frac{di}{dt} + \frac{q}{C} = -Ri \quad (1) \quad \Leftrightarrow L \frac{di}{dt} + Ri + \frac{q}{C} = 0 \quad \text{أي:}$$

من خلال تعبير الطاقة الكلية للدارة : $\xi_t = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} Li^2$

$$\frac{d\xi_t}{dt} = \frac{q}{C} \cdot \frac{dq}{dt} + Li \frac{di}{dt} = i \cdot \left[\frac{q}{C} + L \frac{di}{dt} \right] \quad \text{إذن:}$$

باعتبار العلاقة (1) $\frac{d\xi_t}{dt} = -Ri^2$ $\Leftrightarrow \frac{d\xi_t}{dt} < 0$ إذن الطاقة تتناقص ويغزى ذلك إلى وجود المقاومة.



تتناقص الطاقة الكلية للدارة تدريجيا بسبب مفعول جول.

(IV) صيانة التذبذبات:

يمكن صيانة التذبذبات في دائرة متواليحة RLC، ويتم ذلك باستعمال مولد G يزود الدارة بطاقة تعوض الطاقة المبددة بمفعول جول على مستوى المقاومة الكلية للدائرة.

المولد G يزود الدارة بتوتر يتناسب اطرادا مع شدة التيار الكهربائي

$$\text{الذي يعبر الدارة. } u_g = R_o \cdot i \text{ (مع } R_o = R + r \text{)}$$

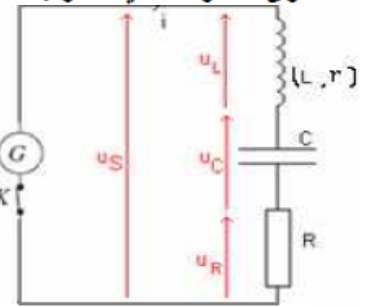
وهو يتصرف كمقاومة سالبة.

جهاز الصيانة

$$\text{بتطبيق قانون إضافية التوترات: } u_g = u_R + u_C + u_L$$

$$\text{أي: } (R+r)i = Ri + u_c + r \cdot i + L \frac{di}{dt} \Leftrightarrow L \frac{di}{dt} + u_c = 0 \quad (1)$$

وبما أن: $i = \frac{dq}{dt} = c \frac{du_c}{dt}$ فإن: $\frac{di}{dt} = c \frac{d^2 u_c}{dt^2}$ إذن (1) تصبح: $Lc \frac{d^2 u_c}{dt^2} + u_c = 0$ وهي المعادلة التفاضلية للدائرة المثالية وذلك تصبح التذبذبات مصانة.



الميكانيك La mécanique

متجهة السرعة و متجهة التسارع:

(1) متجهة السرعة:

متجهة السرعة اللحظية لمركز قصور جسم صلب تساوي مشتقة متجهة الموضع \overline{OG} بالنسبة للزمن: $\vec{v}_G = \frac{d\overline{OG}}{dt}$

$$\text{لدينا: } \overline{OG} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \quad \text{إذن: } \vec{v}_G = \frac{d\overline{OG}}{dt} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k}$$

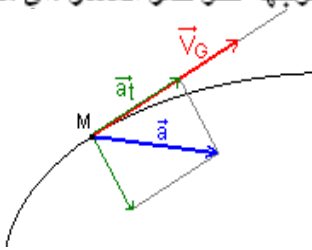
(2) متجهة التسارع:

متجهة التسارع \vec{a} لمركز قصور جسم صلب تساوي مشتقة متجهة السرعة بالنسبة للزمن $\vec{a} = \frac{d\vec{v}_G}{dt}$. ووحدة قياس التسارع في النظام العالمي للوحدات هي: m/s^2 .

$$\vec{a} = \ddot{x}\vec{i} + \ddot{y}\vec{j} + \ddot{z}\vec{k} \quad \text{أي: } \vec{a}_G = \frac{d\vec{v}_G}{dt} = \frac{dv_x}{dt}\vec{i} + \frac{dv_y}{dt}\vec{j} + \frac{dv_z}{dt}\vec{k}$$

ملحوظة: احداثيات متجهة التسارع في معلم فرينى:

معلم فرينى (M, \vec{u}, \vec{n}) معلم متعامد ممنظم ينطبق أصله مع موضع النقطة المتحركة، ومتجهته الواحدية \vec{u} مماسة للمسار وموجهة في منحنى الحركة، ومتجهته الواحدية \vec{n} متعامدة مع \vec{u} وموجهة نحو تقعر المسار، أى منظمية.



نعتبر عن متجهة التسارع في معلم فرينى بالنسبة لحركة مستوية كما يلي: $\vec{a}_G = a_t \vec{u} + a_n \vec{n}$

$$\vec{a}_t = \frac{dv}{dt} \text{ : منظمتها: متجهة التسارع المماسي}$$

$$\vec{a}_n = \frac{v^2}{\rho} \text{ : منظمتها: متجهة التسارع النظمي. } \rho \text{ : شعاع انحناء المسار في النقطة } M.$$

|| قوانين نيوتن:

1) القانون الأول لنيوتن: (مبدأ القصور).

في معلم غاليلي، إذا كان مجموع القوى الخارجية المطبقة على جسم صلب منعدم، فإن متجهة سرعة مركز قصوره تكون ثابتة:

$$\vec{v}_G = C^{te} \Leftrightarrow \Sigma \vec{F} = \vec{0}$$

2) القانون الثاني لنيوتن:

في معلم غاليلي، مجموع متجهات القوى المطبقة على جسم صلب يساوي، في كل لحظة، جداء كتلة الجسم ومتجهة تسارع مركز قصوره.

$$\Sigma \vec{F} = m \vec{a}_G$$

3) القانون الثالث لنيوتن: (مبدأ التأثيرات المتبادلة)

عندما يتم تأثير متبادل بين جسمين A و B، فإن القوة $\vec{F}_{A/B}$ التي يطبقها الجسم A على الجسم B، و القوة $\vec{F}_{B/A}$ التي يطبقها الجسم B على الجسم A، تحققان دائما العلاقة المتجهية: $\vec{F}_{A/B} = -\vec{F}_{B/A}$. وذلك كيفما كانت حالة الحركة أو السكون للجسمين.

III الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام:

1) الحركة المستقيمة المنتظمة:

تتميز الحركة المستقيمة المنتظمة بمسار مستقيمي وسرعة ثابتة.

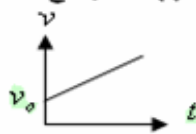
المعلم المناسب لدراسة هذه الحركة هو عبارة محور موجه (O, \vec{i}) منطبق مع المسار \Leftarrow متجهة الموضع $\vec{OG} = x \vec{i}$ المعادلة الزمنية للحركة المستقيمة المنتظمة.

$$x = v \cdot t + x_0$$

2) الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام:

تتميز الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام بمسار مستقيمي وتسارع ثابت.

المعلم المناسب لدراسة هذه الحركة هو عبارة محور موجه (O, \vec{i}) منطبق مع المسار. \Leftarrow متجهة الموضع $\vec{OG} = x \vec{i}$



وهي دالة لسرعة للحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام. $v = at + v_0 \Leftarrow a = \frac{dv}{dt}$

أي $v = f(t)$ عبارة عن مستقيم معاملته الموجه: $a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$ يساوي التسارع.

وبما أن: $\frac{dx}{dt} = v$ أي: $\frac{dx}{dt} = at + v_0$ فإن: $x = \frac{1}{2}at^2 + v_0 t + x_0$ وهي المعادلة الزمنية للحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام.

ملحوظة: بإزالة المتغيرة t بين x و v نحصل على العلاقة المستقلة عن الزمن: $v^2 - v_0^2 = 2.a(x - x_0)$

IV تطبيقات:

المراحل المتبعة لتطبيق القانون الثاني لنيوتن هي كما يلي:

المرحلة الأولى: تحديد المجموعة المدروسة.

المرحلة الثانية: جرد القوى وتمثيلها على الشكل.

المرحلة الثالثة: كتابة العلاقة المعبرة عن القانون الثاني لنيوتن بالنسبة للمجموعة المدروسة (وهي علاقة متجهية).

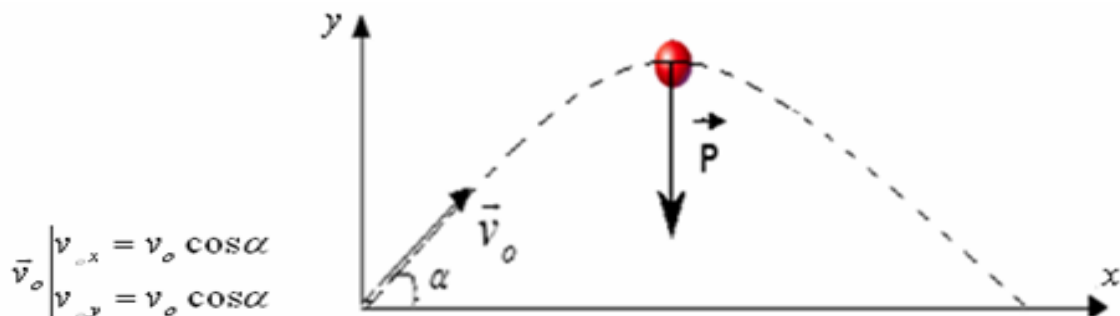
المرحلة الرابعة: اختيار معلم مناسب.

المرحلة الخامسة: إسقاط العلاقة المعبرة عن القانون الثاني لنيوتن في هذا المعلم.

3) دراسة حركة قذيفة في مجال الثقالة:

أ - وصف التجربة:

تطلق قذيفة كتلة m من نقطة O في اللحظة $t = 0$ بسرعة بدئية متجهتها \vec{v}_0 تكون مع المحور الأفقي زاوية α



$$\vec{v}_0 \begin{cases} v_{0x} = v_0 \cos \alpha \\ v_{0y} = v_0 \sin \alpha \end{cases}$$

(ب) تطبيق القانون الثاني لنيوتن:

* المجموعة المدروسة { الذبذبة }

* اختيار المعلم المناسب :

نعتبر معلما منظما ومعامدا $(\vec{o}, \vec{i}, \vec{j})$ مرتبطا بالمحتر ، نعتبره غاليليا (لأن مدة حركة الذبذبة قصيرة).

* جرد القوى : الكرة تخضع لوزنها \vec{P} فقط . (تأثير الهواء مهمل أمام تأثير وزن الكرة).

(1) $\vec{P} = m \cdot \vec{a}_G \Leftrightarrow \Sigma \vec{F}_e = m \vec{a}_G$ تطبيق القانون الثاني لنيوتن:

* إسقاط العلاقة المعبرة عن القانون الثاني لنيوتن في المعلم (o, x, y)

- إسقاط العلاقة (1) على المحور ox : $0 = m \cdot a_x \Leftrightarrow a_x = 0$

- إسقاط العلاقة (1) على المحور oy : $-P = m \cdot a_y \Leftrightarrow -m \cdot g = m \cdot a_y \Leftrightarrow a_y = -g$

(ج) المعادلات الزمنية للحركة:

حسب المحور ox : $a_x = 0$ أي $\frac{dv_x}{dt} = 0 \Leftrightarrow v_x = C^{te}$ عند اللحظة $t = 0$ لدينا $v_x = v_0 \cos \alpha$

وبما أن $v_x = \frac{dx}{dt} = v_0 \cos \alpha \Leftrightarrow x = (v_0 \cos \alpha)t + C^{te}$

ومن خلال الشروط البدئية، عند $t = 0 : x = 0 \Leftrightarrow C^{te} = 0$ ومنه $x = (v_0 \cos \alpha)t$

وهي المعادلة الزمنية للحركة حسب المحور ox .

حسب المحور oy : $a_y = -g \Leftrightarrow \frac{dv_y}{dt} = -g \Leftrightarrow v_y = -gt + C^{te}$

ومن خلال الشروط البدئية، عند اللحظة $t = 0$ لدينا $v_y = v_0 \sin \alpha \Leftrightarrow C^{te} = v_0 \sin \alpha$

وبما أن $v_y = \frac{dy}{dt} = -gt + v_0 \sin \alpha$ فإن $v_y = -gt + v_0 \sin \alpha$ عند $t = 0$ وبالتالي $C^{te} = 0$

ومن خلال الشروط البدئية، لدينا $y = -\frac{1}{2}gt^2 + (v_0 \sin \alpha)t + C^{te}$

ونحصل على المعادلة الزمنية لحركة الذبذبة (حسب المحور oy) : $y = -\frac{1}{2}gt^2 + (v_0 \sin \alpha)t$

وبذلك نحصل على إحداثيي مركز قصور الذبذبة في المعلم (o, x, y) :

$$\vec{v}_G = \begin{pmatrix} v_x = v_0 \cos \alpha \\ v_y = -gt + v_0 \sin \alpha \end{pmatrix} \quad \text{وإحداثييه متجهة السرعة:} \quad \vec{OG} = \begin{pmatrix} x = (v_0 \cos \alpha)t \\ y = -\frac{1}{2}gt^2 + (v_0 \sin \alpha)t \end{pmatrix}$$

حسب المحور ox حركة الذبذبة مستقيمة منتظمة. وحسب المحور oy حركتها منحنية بانتظام.

(د) معادلة المسار:

نحصل على معادلة مسار الذبذبة بإقصاء المتغيرة t بين x و y .

من خلال x نستخرج : $t = \frac{x}{v_0 \cos \alpha}$ ثم نعوض في y فنحصل على :

$$y = -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} \cdot x^2 + x \tan \alpha$$

وهي معادلة جزء من شلجم

$$\alpha = \frac{\pi}{4} \Leftrightarrow 2\alpha = \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow \sin 2\alpha = 1$$

التذبذبات الميكانيكية

Les oscillations mécaniques

المجموعات الميكانيكية المتذبذبة.

(1) أمثلة لبعض المتذبذبات الميكانيكية.

نعطي بعض المجموعات الميكانيكية المتذبذبة :

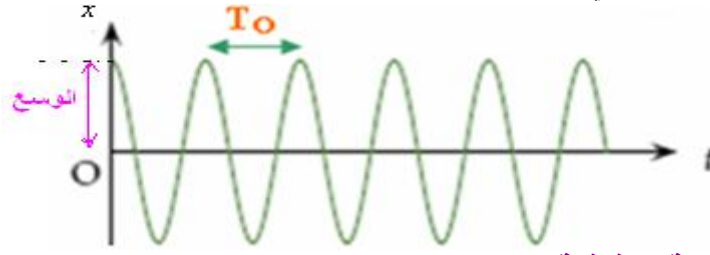
- **النواس البسيط** : يتكون من جسم صلب ، كتلته m ، ومرتببط بخيط غير قابل للمد.
- **النواس المرن** : يتكون من جسم صلب كتلته m مرتببط بطرف نابض صلابته k .
- **النواس الوزن** : جسم صلب غير قابل للتشويه يمكنه إنجاز حركة تذبذبية حول محور ثابت لا يمر بمركز قصوره.
- **نوايس اللي** : يتكون من سلك فلزي قابل للتواء، مثبت من طرفه العلوي، ويحمل في طرفه السفلي قضيبا متجانسا معلقا من مركز قصوره.

وبصفة عامة ، تعتبر المجموعة متذبذبا ميكانيكيا إذا كانت تنجز حركة تذبذبية (أي حركة ذهاب وإياب) حول موضع التوازن.

(2) مميزات الحركة التذبذبية:

كل حركة تذبذبية تتميز بما يلي:

- **موضع التوازن المستقر**: هو الموضع الذي إذا زحزح عنه المتذبذب يعود إليه ليستقر فيه.
- **الدور الخاص**: هو مدة انجاز ذبذبة واحدة. (بينما التردد الخاص: عدد الذبذبات المنجزة في الثانية).
- **الوسع**: هو القيمة القصوى الموجبة التي يأخذها المقدار الذي يعبر عن مدى ابتعاد أو انحراف المتذبذب عن موضع توازنه المستقر.



II - دراسة مجموعات ميكانيكية متذبذبة.

(1) النواس المرن:

(أ) الدراسة التحريكية: (للسوا المرن الأفقي)

نعتبر نواسا مرنا أفقيا مكونا من خيال كتلته m مثبت في طرف نابض ذي لفات غير متصلة وموضوع فوق نضد هوائي أفقي كما يبينه الشكل التالي:

• المعادلة التفاضلية:



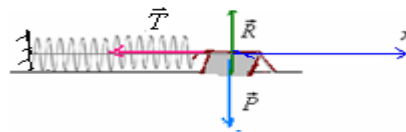
نزيح الخيال أفقيا عن موضع توازنه بمسافة x_m ثم نحرره فتصبح له حركة تذبذبية غير مخمدة .

المجموعة المدروسة {الخيال} **جرد القوى**: الخيال خلال حركته يخضع للقوى التالية:

\vec{P} : وزنه .

\vec{R} : تأثير النضد الهوائي وهي عمودية على سطح التماس (الاحتكاكات مهمة) .

\vec{T} : القوة المقرونة بتوتر النابض $\vec{T} = -K \cdot x \cdot \vec{i}$ قوة ارتداد (تسعى دائما إلى رد الجسم الصلب إلى موضع توازنه المستقر G_0)



تطبيق القانون الثاني لنيوتن: $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T} = m \vec{a}_G \iff \Sigma \vec{F} = m \vec{a}_G$

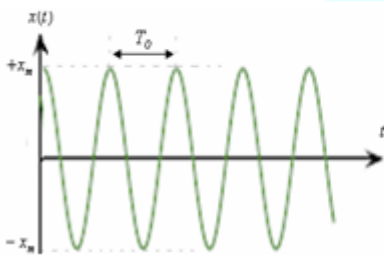
الإسقاط على المحور ox : $m \cdot \ddot{x} + Kx = 0$ أي: $-Kx = m \cdot \frac{d^2 x}{dt^2} \iff 0 + 0 - Kx = m \cdot a_x$

m كتلة الجسم

ويمكن كتابتها كما يلي: $\ddot{x} + \frac{K}{m} x = 0$ وهي المعادلة التفاضلية للحركة. K : صلابة النابض

• المعادلة الزمنية للحركة:

حل المعادلة التفاضلية: $\ddot{x} + \frac{K}{m} x = 0$ هو دالة جيبية تكتب كما يلي: $x(t) = x_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$



$x(t)$: الاستطالة وهي مقدار جبري، $-x_m \leq x(t) \leq +x_m$ يعبر عنها ب (m) .

x_m : وسع الحركة وهي الاستطالة القصوى ب (m) .

$\omega_0 t + \varphi$: طور الحركة التذبذبية عند اللحظة t . وحدته (rad)

φ : طور الحركة عند أصل التواريخ ب (rad) .

ω_0 : النبض الخاص ب: rad/s وهو مرتبط مع الدور الخاص T_0 بالعلاقة التالية: $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$

ملحوظة: بما أن: $-1 \leq \cos(\omega_0 t + \varphi) \leq +1$

فإن: $-x_m \leq x_m \cos(\omega_0 t + \varphi) \leq +x_m$

أي: $-x_m \leq x(t) \leq +x_m$

• **النبض الخاص والدور للسوا المرن:**

بما أن : $x(t) = x_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$ هو حل المعادلة التفاضلية $\ddot{x} + \frac{K}{m}x = 0$.
 نبحث عن المشتقة الثانية ل: x ثم نعوض في المعادلة التفاضلية :

$$\dot{x}(t) = -\omega_0 x_m \sin(\omega_0 t + \varphi)$$

$$\ddot{x}(t) = -\omega_0^2 x_m \cos(\omega_0 t + \varphi) = -\omega_0^2 x(t)$$

نعوض في المعادلة التفاضلية التي تصحح كما يلي:

$$T_0 = 2\pi\sqrt{\frac{m}{K}} \quad \text{الدور الخاص} \quad T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{K}{m}}} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{K}} \quad \text{ولدينا} \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}} \quad \leftarrow -\omega_0^2 x + \frac{K}{m}x = 0$$

المظاهر الطاقية

الدراسة الطاقية للنواس المرن :

(1) شغل القوة المقرونة بتوتر نابض:

بصفة عامة:

تعبير شغل القوة المقرونة بتوتر نابض خلال الانتقال من الموضع البدئي الذي أفصوله x_A إلى الموضع النهائي الذي أفصوله x_B هو كما يلي:

$$WT_{A \rightarrow B} = \frac{1}{2} K(x_A^2 - x_B^2)$$

(2) الدراسة الطاقية للنواس المرن:

(أ) طاقة الوضع المرنة:

طاقة الوضع المرنة للنواس المرن هي الطاقة التي تمتلكها المجموعة من جراء تشويه النابض وتعطيها العلاقة التالية:

$$E_{pe} = \frac{1}{2} Kx^2 + c^{te}$$

حيث: K صلابة النابض. x إطالته.

والثابتة c^{te} تحدد قيمتها باستعمال الحالة المرجعية.

وعملياً نختار كحالة المرجعية $E_{pe} = 0$ عندما يكون النابض غير مشوها أي عند $x = 0$.

بالتعويض في التعبير السابق نحصل على $c^{te} = 0$.

وبالتالي يعبر عن طاقة الوضع للنواس المرن بالعلاقة: $E_{pe} = \frac{1}{2} Kx^2$ باعتبار $E_{pe} = 0$ عند $x = 0$.

ملحوظة 1: تغير طاقة الوضع المرنة لا يتعلق بالحالة المرجعية :

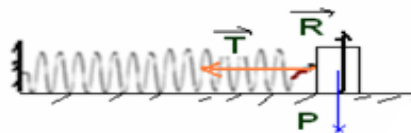
$$E_{p1} = \frac{1}{2} kx_1 + C \quad \text{في الموضع } x_1 \text{ لدينا}$$

$$E_{p2} = \frac{1}{2} kx_2 + C \quad \text{في الموضع } x_2 \text{ لدينا}$$

$$\Delta E_p = E_{p2} - E_{p1} = \frac{1}{2} k(x_2 - x_1) \quad \text{وتغير طاقة الوضع :}$$

(ب) انحفاظ الطاقة الميكانيكية:

نعتبر النواس المرن الأفقي خلال حركته التذبذبية .



بتطبيق مبرهنة الطاقة الحركية على المجموعة خلال انتقال الجسم S من الموضع x_1 إلى الموضع x_2 .

$$\Delta E_c = W\vec{P} + W\vec{R} + W\vec{T}$$

$W\vec{P} = 0$ و $W\vec{R} = 0$ لأنهما متعامدتان مع اتجاه الحركة.

إذن: $\Delta E_c = W\vec{T}$ ولدنيا: $W\vec{T}_{A \rightarrow B} = \frac{1}{2} \cdot K(x_1^2 - x_2^2) = -\Delta E_{pe}$ إذن العلاقة (1) تصبح: $\Delta E_c = -\Delta E_{pe}$.

$$E_{c1} + E_{p1} = E_{c2} + E_{p2} \Leftrightarrow E_{c2} - E_{c1} = E_{p1} - E_{p2}$$
 أي:

وبالتالي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تتحفظ بين الموضعين 1 و 2. أي: $E_{M1} = E_{M2}$

وبما أن الطاقة الميكانيكية $E_M = E_c + E_{pe} = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 + \frac{1}{2} \cdot k \cdot x^2$ مع: $E_{pe} = 0$ عند $x = 0$

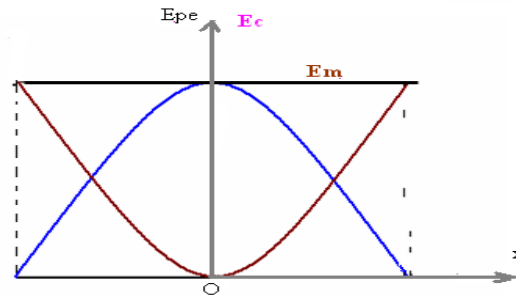
إذا كانت الاحتكاكات مهملة، ليس هناك تبدد للطاقة أي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تتحفظ. $E_M = C^{te}$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \cdot m(2 \cdot v \cdot \frac{dv}{dt}) + \frac{1}{2} \cdot K(2 \cdot x \cdot \frac{dx}{dt}) = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dt}(\frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 + \frac{1}{2} \cdot K \cdot x^2) = 0 \Leftrightarrow \frac{dE_M}{dt} = 0$$
 إذن:

$$m \cdot \dot{x} \cdot \ddot{x} + k \cdot x \cdot \dot{x} = 0 \Leftrightarrow m \cdot \ddot{x} + k \cdot x = 0$$
 المعادلة التفاضلية للحركة، مع: $\omega_0^2 = \frac{K}{m}$

ج) مخططات الطاقة:

يمكن تمثيل تغيرات E_c و E_{pe} و E_M بدلالة x .



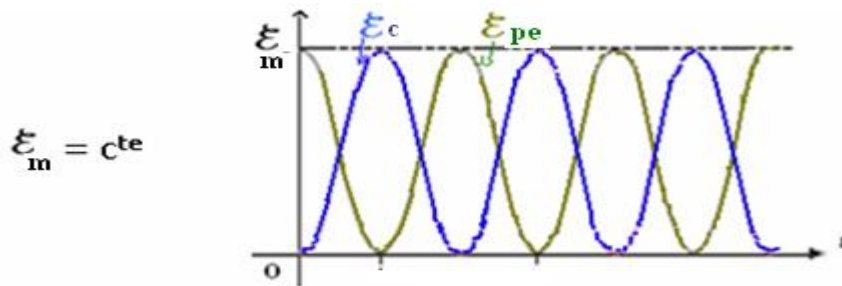
وبما أن حل المعادلة التفاضلية $m \cdot \ddot{x} + k \cdot x = 0$ هو دالة جيبية تكتب كما يلي: $x = x_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$

$$\Rightarrow E_{pe} = \frac{1}{2} K x^2 = \frac{1}{2} K x_m^2 \cos^2(\omega_0 t + \varphi) \quad \text{فإن:}$$

$$E_c = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m x_m^2 \omega_0^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi) \quad \text{و:}$$

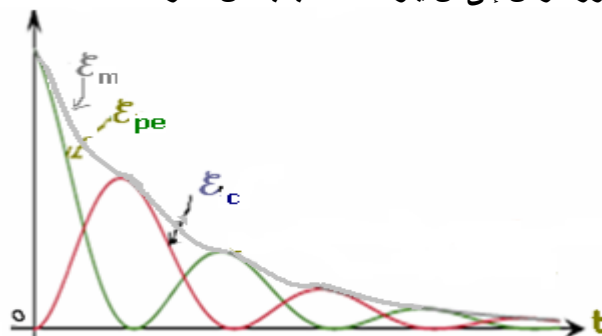
$$\omega_0^2 = \frac{K}{m} \quad \text{نعوض، إذن:} \quad E_M = E_{pe} + E_c = \frac{1}{2} K x_m^2 \cos^2(\omega_0 t + \varphi) + \frac{1}{2} m x_m^2 \omega_0^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi)$$

$$E_M = \frac{1}{2} K x_m^2 [\cos^2(\omega_0 t + \varphi) + \sin^2(\omega_0 t + \varphi)] = \frac{1}{2} K x_m^2 \quad \text{فنحصل على:}$$



ج) في حالة وجود الاحتكاكات:

في هذه الحالة يتناقص وسع التذبذبات تدريجيا، فنحصل على نظام شبه دوري (أو لا دوري وذلك حسب أهمية الاحتكاك). الطاقة الميكانيكية للمجموعة تتناقص مع مرور الزمن إلى أن يتوقف المتذبذب عن الحركة.



وهناك ملحق خاص بمسلكي العلوم الفيزيائية والعلوم الرياضية

SBIRO Abdelkrim Lycée agricole d'Oulad-Taima région d'Agadir royaume du Maroc

Pour toute observation contactez moi

Sbiabdou@yahoo.fr

لا تنسوننا من صالح دعائكم ونسال الله لكم العون والتوفيق.

لا تنسوننا من صالح دعائكم ونسال الله لكم العون والتوفيق .